

Nachhaltig, innovativ und vernetzt – Bausteine für eine zukunftsfähige Mobilität

Termin: 21. März 2019, 10:15-15:00 Uhr

Ort: Kunsthaus, Neuperverstraße 18, 29410 Salzwedel

Tagesordnung

- 10:15 Begrüßung aus der Stadt Salzwedel
(**Frau Sabine Blümel**, Bürgermeisterin, Stadt Salzwedel)
- 10:25 Begrüßung und Einführung in die Thematik: Ziele und Ablauf des Workshops
(**Frau Dr. Marie Bachmann**, IfS Berlin / Begleitforschung Stadtumbau)
- 10:40 Mobilitätswandel, Transformation städtischer Verkehrssysteme und intelligentes Parkraummanagement
(**Herr Wolfgang Aichinger**, Agora Verkehrswende, Projektleiter Städtische Mobilität)
- 11:10 Das Kompetenzzentrum "Intelligente Verkehrssysteme, Logistik, Grüne Mobilität" sowie Rahmenbedingungen und Gestaltungsspielräume für Kommunen zum Ausbau der Elektromobilität
(**Herr Sven Hennwald**, Nasa / Nahverkehrsservice Sachsen-Anhalt GmbH, IVS Grundsatzangelegenheiten)
- 11:30 Fragen und Diskussion
- 11:50 Stadtrundgang in Salzwedel und anschließend Mittagessen*
- 13:30 Verkehrsberuhigung und Parkraumbewirtschaftung – wichtige Bausteine im integrierten Verkehrsentwicklungsplan für Salzwedel
(**Herr Tobias Schönefeld**, SVU Dresden, Geschäftsführer)
- 13:45 ÖPNV im Altmarkkreis Salzwedel
(**Herr Ronald Lehnecke**, Geschäftsführer, **Frau Diana Woll**, Managerin Netzplanung/Serviceentwicklung ÖPNV, beide PVGS Personenverkehrsgesellschaft Altmarkkreis Salzwedel mbH)
- 14:00 Bürgerbusse in Sachsen-Anhalt als Pilotprojekt im EU-Projekt RUMOBIL
(**Herr Arne Ehrhrt**, Ministerium für Landesentwicklung und Verkehr des Landes Sachsen-Anhalt, Referat Demografische Entwicklung und Prognosen)
- 14:15 Elektromobilität in Haldensleben – Baustein auf dem Weg zur digitalen Kleinstadt
(**Herr Detlef Koch**, Stadtwerke Haldensleben GmbH, Geschäftsführer)
- 14:30 Fragen und Diskussion, Zusammenfassung und Ausblick
(**Herr Dr. Reinhard Aehnelt**, IfS Berlin / Begleitforschung Stadtumbau)
- 15:00 Ende der Veranstaltung*

Im Anschluss Sitzung der AG Begleitforschung (ca. 15:15-16:30 Uhr)